

BASIN BÜLTENİ **İstanbul, 12 Ocak 2011**

Dunkermotoren Fırçasız DC Servo Motorları artık entegre sürücülü EtherCAT arayüzü ile piyasada

EtherCAT, zorlu gerçek zamanlılık gerekliliklerini karşılayan Ethernet-bazlı bir field bus sistemi olup hali hazırda endüstriyel otomasyon uygulamalarına yönelik Ethernet-bazlı field bus'larda kurulu nodlar açısından en yüksek büyüme oranını göstermektedir.

Dunkermotoren'in BG ailesindeki servo motorlar 40 ile 500 Watt aralığında çıkış gücüne sahiptirler. Bahsedilen ürün ailesi entegre (tümleşik) akıllı sürücüleri ile birlikte piyasaya sunulmaktadır. Bu kompakt sürücüler yıllardır CANopen field bus arayüzü ile sağlanmaktaydı; kısa süre önce ise piyasada kendini kanıtlayan bir Profibus DP (V1) arayüzü ile sunulmaya başlandı.

Dunkermotoren tümleşik haberleşme arayüzleri serisine EtherCAT arayüzünü de eklemiş bulunmaktadır. EtherCAT (CoE) üst modeli CANopen fonksiyonu servo motorların bir EtherCAT network'ünde bağımlı (slave) olarak hareket etmesine izin verir. EtherCAT üst modeli CANopen, CANopen olarak aynı nesnelere kullanır. Dunkermotoren servo sürücüleri konumlandırma, takip ve yapılandırması için standart DSP402 nesnelere kullanır. Bu sayede Dunkermotoren ürünleri geniş bir uygulama alanı için doğru tahrik çözümlerini sağlayabilir.

Kullanıcılar geniş bir modüler tahrik bileşeni arasından istediklerini seçebilirler. Bu da makine imalatçılarının belirli ihtiyaçlar doğrultusunda en ideal şekilde sıralı tahriklerin tasarlamasına olanak tanır. Dunkermotoren motorların yanı sıra, iyi tasarlanmış modüler bir sistemde geniş çaplı bir planet dişli ve sonsuz dişli, fren ve kodlayıcı yelpazesi sunmaktadır. Bu sayede, Dunkermotoren tahrik uzmanları ile işbirliği içinde çalışan makine imalatçıları tasarım için asgari emek harcayarak standart bileşenlerden en uygun tahrik yapılandırmalarını oluşturabilir.